

Motor TT con codificador

Motor de alta precisión | Eje de salida metálico | Carcasa de protección

Relación de reducción: modelos: 1:48 | 1:90

Parámetros del motor TT		
Relación de reducción	1:48	1:90
Voltaje nominal	6V (Se recomienda trabajar en un rango de voltaje de 3-9 V)	
Corriente nominal	200 mA	200 mA
Corriente del motor	1.3 A	1.3 A
Torque nominal	1.5 kg.cm	2.4 kg.cm
Velocidad de salida del eje	350 rpm	180 rpm
Descripción del modelo	Se recomienda la relación de 1:48 para coches inteligentes, ya que proporciona una velocidad y un torque balanceados. La 1:90 es más lenta, pero tiene un mayor torque, lo que es adecuado si se necesita más carga	

Parámetros del codificador	
Tipo de codificador	Codificador de 90 grados AB
Voltaje del codificador	3.3-5 V
Número de líneas del codificador	13 ppr
Protección del codificador	Protección posterior con cubierta de plástico
Número de vueltas del motor	Número de pulsos por revolución del motor: número de líneas del codificador x relación de reducción x número de multiplicación de frecuencia. Motor 1:48 = 13x48x4: 2496 Motor 1:90 = 13x90x4: 4680
Descripción del codificador	El codificador tiene salida pull up, pude conectare directamente a un microcontrolador

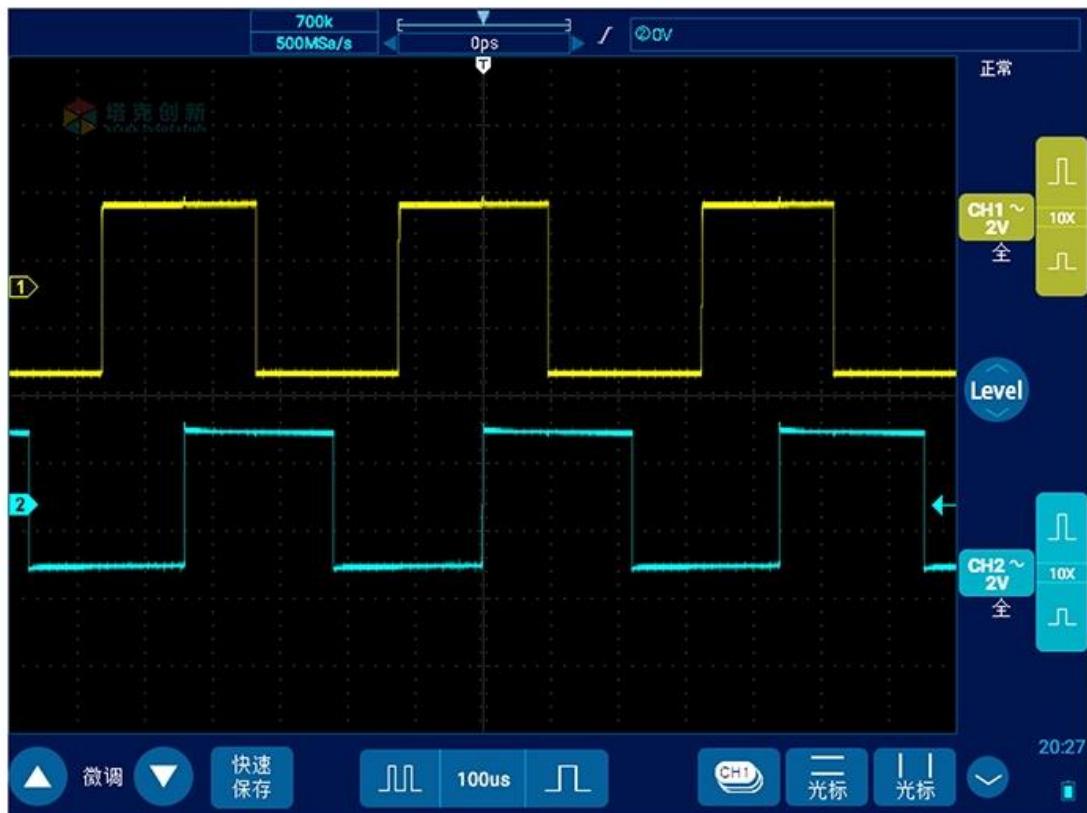
Descripción del codificador Hall

La mayoría de los codificadores comunes tienen solo 3 líneas, mientras que este tiene 13. Eso hace que la precisión de esos sea inferior que la de este por casi una cuarta parte.

Tomando como ejemplo una relación de reducción de 1:48.

El número de líneas del eje de salida del motor es $13 \times 48 = 624$ líneas.

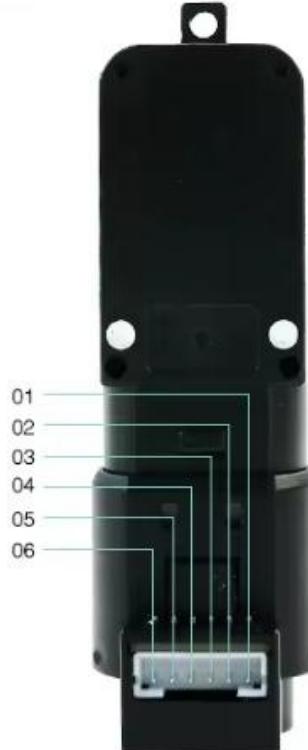
Tras la cuádruple frecuencia, el eje del motor genera $13 \times 48 \times 4 = 2496$ cuentas por rotación.





Pines de la interfaz PH2.06P

- 01 Motor line-
- 02 Encoder power supply
- 03 Encoder output A phase
- 04 Encoder output B phase
- 05 Encoder ground wire
- 06 Motor line+



PH2.0-6P

Dimensiones del motor medidas en: mm

